



UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI GENOVA

AREA NEGOZIALE

Settore Acquisto Servizi

AVVISO ESPLORATIVO PER ACQUISIZIONE BENI INFUNGIBILI PROCEDURA NEGOZIATA SENZA PREVIA PUBBLICAZIONE DEL BANDO DI GARA

Scadenza: 23 novembre 2021, h. 18:00

Il presente avviso esplorativo è finalizzato alla verifica di esistenza di ulteriori prodotti rispetto ai dispositivi conosciuti e di seguito indicati – aventi specifiche tecniche “equivalenti” a quelle sotto descritte.

PREMESSA: il presente Avviso, persegue gli obiettivi di cui all’art. 66, comma 1 del D.lgs. 50/2016. Le consultazioni preliminari di mercato sono volte a confermare l’esistenza dei presupposti che consentono, ai sensi dell’art. 63, comma 1, d.lgs. 50/2016, il ricorso alla procedura negoziata senza pubblicazione del bando ovvero individuare l’esistenza di soluzioni alternative.

OGGETTO: Piattaforma robotica quadrupede Spot Explorer corredata da accessori (LIDAR ed EDGE CPU), adatta a qualunque tipo di terreno.

IMPORTO PRESUNTO STIMATO INDICATIVO DELLA FORNITURA: € 121.000,00 (iva esclusa)

LUOGO DELLA FORNITURA: Laboratorium del Dipartimento di Informatica, Bioingegneria, Robotica e Ingegneria dei Sistemi (DIBRIS), Via Opera Pia 13, 16135 Genova, Italia.

INDICAZIONI ED ESIGENZE FUNZIONALI E PRESTAZIONALI: Il Dipartimento di Informatica, Bioingegneria, Robotica e Ingegneria dei Sistemi (DIBRIS), nell’ambito del progetto DIONISO, sta sviluppando sistemi robotici finalizzati a operazione di Ricerca e Soccorso in seguito a terremoti, in grado di muoversi agevolmente tra le rovine e contribuire all’esplorazione di zone pericolose o inaccessibili per operatori umani. Tale robot, capace di locomozione su terreni non regolari, nonché di salire rampe di scale, deve essere equipaggiato di peculiari sensori e algoritmi di intelligenza artificiale, in grado di permettergli un comportamento completamente autonomo. Il progetto DIONISO si propone di sviluppare, in tali sistemi robotici, comportamenti autonomi che consentano di automatizzare completamente operazioni che, di solito, vengono eseguite in modalità teleoperata, ma che possono risultare impossibili in contesti in cui i normali sistemi di comunicazione vengano a mancare.

Il robot quadrupede Spot di Boston Dynamics risulta essere, al meglio delle conoscenze acquisite, quello che ha le caratteristiche più adeguate a tale compito. Il suo sistema di locomozione direttamente controllato dal sistema è universalmente riconosciuto essere il più avanzato tra i competitor che hanno provato ad imitarlo, permettendo ai ricercatori di ignorare i problemi di

“basso livello” della gestione della “camminata” in presenza di terreno irregolare e scale, e concentrarsi invece sui problemi di “alto livello” relativi alla percezione e alla navigazione autonoma.

La sua altezza massima di 700 mm da terra durante la camminata lo rende particolarmente adatto a muoversi in ambienti complessi in cui siano presenti diversi ostacoli sul terreno; il suo peso di circa 32 kg lo rende particolarmente adatto ad assorbire eventuali urti; la sua durata di carica di circa 90 minuti lo rende la scelta ottimale per missioni di lunga durata, anche tenuto conto delle dimensioni (lunghezza 1100 mm; ampiezza 500mm; altezza 700mm) e del peso significativi.

La **Piattaforma robotica quadrupede Spot Explorer** risulta essere prodotta e commercializzata dalla società:

Boston Dynamics, Inc., 78 4th Avenue - Waltham, MA 02451 Stati Uniti (USA)

Nel caso in cui ricorrano i presupposti (ai sensi della Determinazione dell'ANAC "*Linee guida per il ricorso a procedure negoziate senza previa pubblicazione di un bando nel caso di forniture e servizi ritenuti infungibili*"), la fornitura sarà affidata ai sensi dell'art. 63, comma 2 lett. b) punto 2) del D.Lgs. 50/2016 alla società sopra indicata.

Gli operatori economici che ritengano di produrre e/o commercializzare dispositivi che rispondano alle esigenze funzionali e prestazionali summenzionate dovranno far pervenire **entro il 23 novembre 2021 alle ore 18:00** all'indirizzo PEC areanegoziale@pec.unige.it la seguente documentazione:

- a) Scheda tecnica della strumentazione;
- b) Dichiarazione attestante l'equivalenza funzionale e prestazionale e cioè che le caratteristiche delle strumentazioni ottemperino in maniera equivalente alle esigenze per le quali è richiesta la fornitura (D.Lgs. 50/2016, art. 68 c. 6), esplicitativa e dettagliata.

I dati personali conferiti saranno trattati, anche con strumenti informatici, per le finalità e le modalità previste dal presente procedimento. Si precisa che:

- 1) le finalità e le modalità del trattamento dei dati conferiti riguardano esclusivamente lo svolgimento delle funzioni istituzionali dell'Amministrazione;
- 2) il conferimento dei dati ha natura obbligatoria;
- 3) i dati potranno essere comunicati e/o diffusi unicamente ai fini delle comunicazioni obbligatorie per legge ovvero necessarie, ai sensi delle vigenti disposizioni legislative e regolamentari, al fine della verifica dei requisiti e della veridicità di quanto dichiarato;
- 4) i dati raccolti saranno conservati per i tempi stabiliti dalle vigenti disposizioni legislative e regolamentari e comunque per un arco di tempo non superiore al conseguimento delle finalità per le quali sono trattati;
- 5) in relazione al trattamento, il concorrente potrà esercitare presso le competenti sedi i diritti previsti dal Capo III - Diritti dell'interessato (Artt. 12-23) del GDPR;
- 6) Il titolare del trattamento dei dati conferiti è l'Università degli Studi di Genova, con sede in Via Balbi, 5 – 16126 Genova nella persona del Rettore *pro-tempore*, Prof. Federico Delfino; il Responsabile del trattamento è la Dott.ssa Roberta Cicerone, Dirigente dell'Area Negoziale.
- 7) Responsabile della protezione dei dati - Data Protection Officer (RPD/DPO) è il Prof. Matteo Timo.

Eventuali informazioni e chiarimenti potranno essere richiesti al seguente indirizzo di posta elettronica PEC: areanegoziale@pec.unige.it

Comunicazione dell'esito della presente indagine esplorativa verrà pubblicata all'indirizzo:

<https://unige.it/bandi/procneg.php>

IL DIRIGENTE
Dott.ssa Roberta Cicerone
F.to digitalmente